

デジタル信号処理  
～レポート10～

e055717 金城佑典

2007/7/28(土)

## 目 次

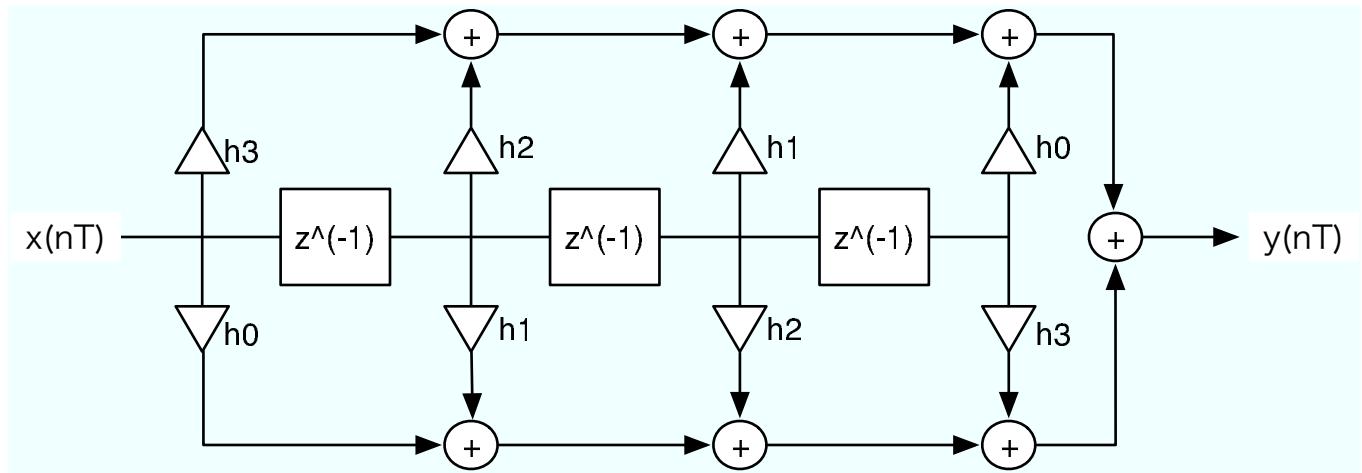
<b>1 問題 5.9</b>	<b>2</b>
1.1 問題 5.9(2) . . . . .	2
<b>2 問題 5.14</b>	<b>3</b>
2.1 問題 5.14(1) . . . . .	3
2.2 問題 5.14(2) . . . . .	3
<b>3 問題 5.15</b>	<b>4</b>
<b>4 問題 5.15(1)</b>	<b>4</b>
<b>5 問題 5.15(2)</b>	<b>4</b>
<b>6 問題 5.15(3)</b>	<b>4</b>
<b>7 問題 5.15(4)</b>	<b>4</b>

# 1 問題 5.9

## 1.1 問題 5.9(2)

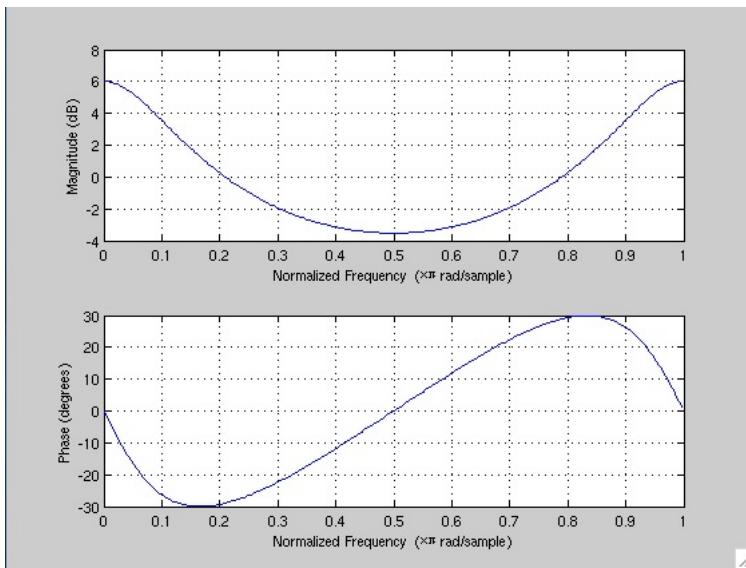
$$\begin{aligned}H(z) &= \sum_{k=0}^3 h_k \{z^{-k} + z^{-(3-k)}\} \\&= h_0\{z^0 + z^{-3}\} + h_1\{z^{-1} + z^{-2}\}h_2\{z^{-2} + z^{-1}\}h_3\{z^{-3} + z^0\} \\&= h_0 + h_3 + h_1z^{-1} + h_2z^{-2} + h_1z^{-2} + h_2z^{-3} + h_0z^{-3} + h_3z^{-3}\end{aligned}$$

よって

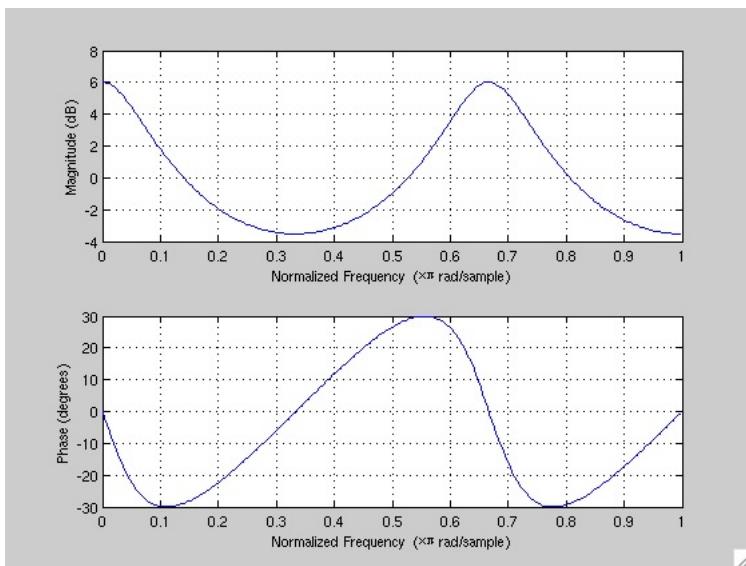


## 2 問題 5.14

### 2.1 問題 5.14(1)



### 2.2 問題 5.14(2)



### 3 問題 5.15

#### 4 問題 5.15(1)

極は  $0.6472 + 0.4702i$  と  $0.6472 - 0.4702i$ 、つまり 1 より小さいので安定

#### 5 問題 5.15(2)

極は  $1.0112 + 0.7348i$  と  $1.0112 - 0.7348i$ 、つまり 1 より大きいので不安定

#### 6 問題 5.15(3)

$$H(z) = \frac{1 - z^{-4}}{1 - z^{-1}} = 1 + z^{-1} + z^{-2} + z^{-3}$$

つまりインパルス応答が有限なので安定

#### 7 問題 5.15(4)

極が 1 なので不安定

## 参考文献

[1] 例題で学ぶデジタル信号処理

金城繁徳 尾知博 コロナ社 2004/9/15