

Original with solution

~~for piece~~

Digital Signal Processing

Undergraduate Course Student's Name:

Last-Term Examination Student's No.

2004.7.30

(Each problem scored equally)

University of the Ryukyus

Faculty of Engineering

Dept. of Information Eng.

Prof. M.R. Asharif

1- 次の図 1(a)のような回路がある。y1(nT) のフーリエ変換 Y1(w) の概略を示せ。ただし、x(nT) のスペクトルを図 1(b) に示す。Y2(w) を求めよ。

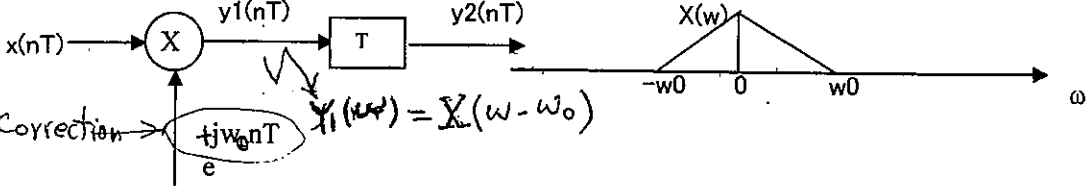
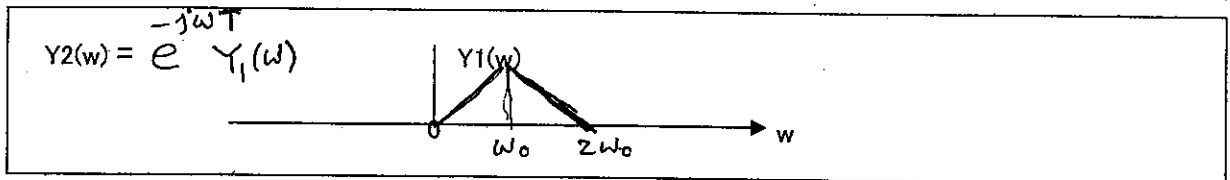


Fig.1a

Fig.1b

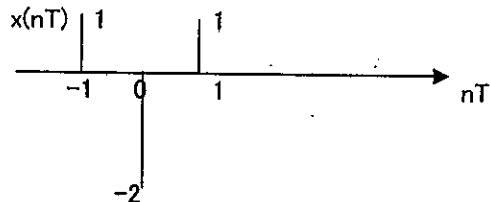


2- 図に示す離散時間信号のフーリエ変換を求めよ、下記正しの場合 (A), (B), (C) (D) 選んでよ。

$$X(w) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) e^{-jwTn}$$

$$= e^{jwT} + e^{-jwT} = \left(e^{j\frac{wT}{2}} + e^{-j\frac{wT}{2}} \right) 2$$

$$X(w) = \left(2j \sin \frac{wT}{2} \right)^2 = -4 \sin^2 \frac{wT}{2}$$

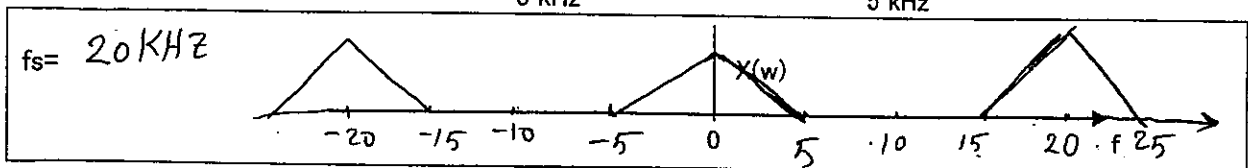
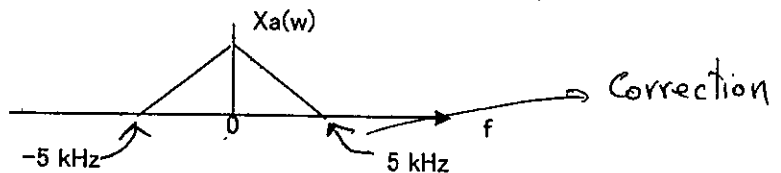


- A) $X(w) = 2e^{-jwT} [\cos(wT/2)]^2$
- B) $X(w) = 2 [\cos(wT)]^2$
- C) $X(w) = -4 [\sin(wT/2)]^2$
- D) $X(w) = -4e^{-jwT/2} [\sin(wT/2)]^2$

3- 図の振幅スペクトルを持つ連続時間 x(t) を T=0.05 msec のサンプリング周期でサンプリング

した。離散時間の振幅スペクトルの概略を示せ。

$$f_s = \frac{1}{T} = \frac{1}{0.05} = 20 \text{ KHz}$$



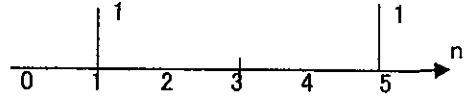
4- つぎの有限信号 $x(n]$ の DFT、 $X(k)$ を下記の形求めよ。(N=6)

もし離散時間信号 $x(n]$ は周期性を持つ(長さ N=6)実数信号とその DFT は $X(k)$ あれば、 $x_1(n)=x(n-2)$ の DFT は $X_1(k)$ を求めよ。

$$X(k) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) e^{-j \frac{2\pi n k}{N}} = e^{-j \frac{2\pi k}{6}} + e^{-j \frac{2\pi 5k}{6}}$$

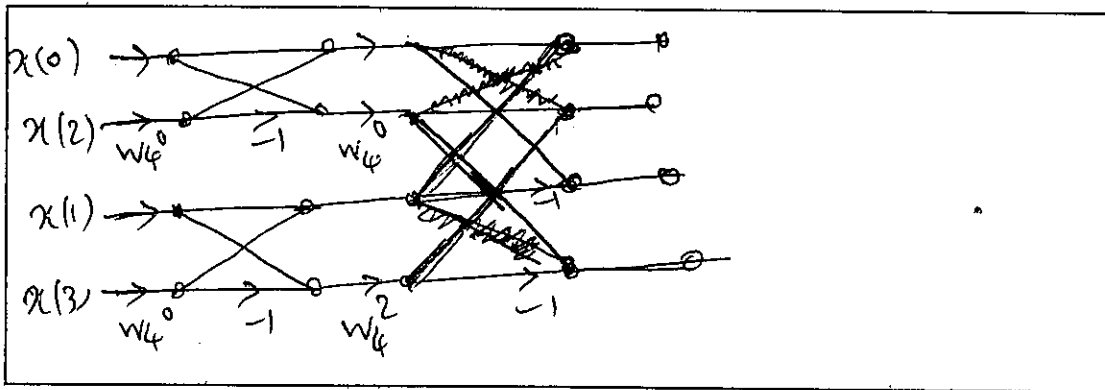
$$X(k) = e^{-j \frac{2\pi k}{6}} + e^{-j(2\pi k - \frac{2\pi k}{6})}$$

$$X(k) = e^{-j \frac{2\pi k}{6}} + e^{j \frac{2\pi k}{6}} = 2 \cos \frac{\pi k}{3}$$



$X(k) = 2 \cos \frac{\pi k}{3}$	$X_1(k) = e^{-j \frac{4\pi k}{6}} X(k)$
---------------------------------	---

5- 4点 FFT のシグナルフロー図を描け。ただし、入力信号のビット逆順の方法を使える。



6- N=256点として、DFT と FFT の乗算回数を比較して、bitreversal 入力で32所で、どの入力サンプルを入れるでしょうか。

FFT	$\frac{N}{2} \log_2 N = \frac{1024}{2} = 512$
DFT	$N^2 = 65,536$

$\frac{512}{65,536} = \frac{2^{10}}{2^{16}} = \frac{1}{64} = \frac{1}{2^6} = \frac{1}{4}$

$2^{10} = 1024$, $2^{16} = 65,536$, $2^{32} = 4,294,967,296$

$\text{bitreversal} = 100 = 4$

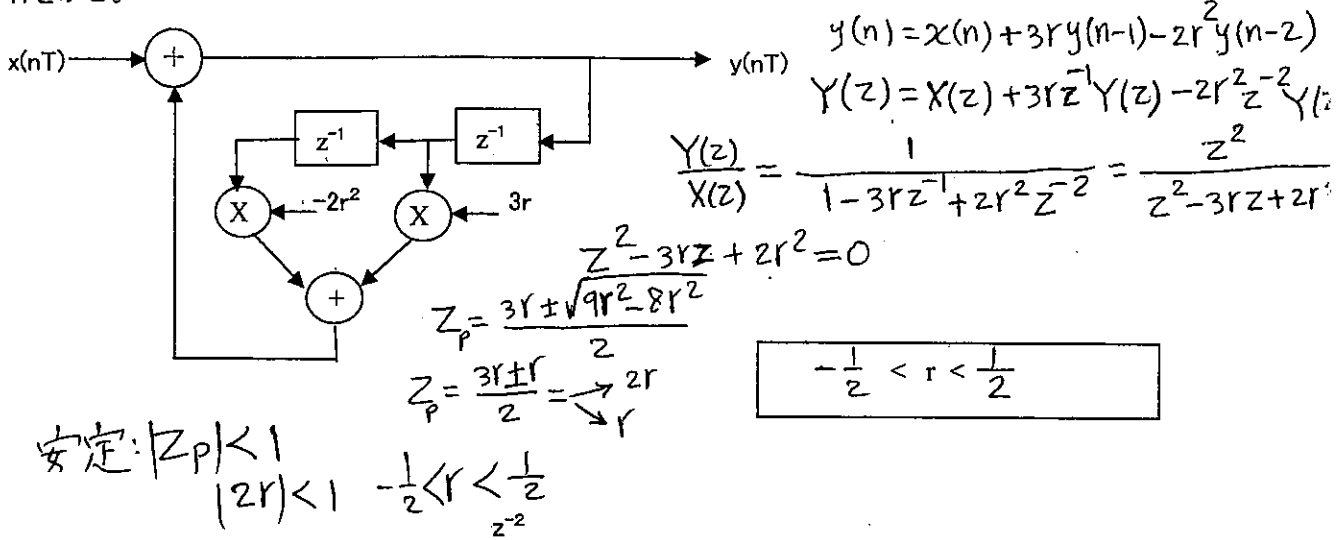
7- 次に示す $x(nT)$ 離散時間信号を Z 変換せよ。

$$X(z) = z^{-1} + \frac{1}{1-z^{-1}} + \frac{z^{-1}}{(1-z^{-1})^2} \quad x(n) = \delta(nT-T) + u(nT) + nu(nT)$$

$X(z) = \frac{1 + z^{-1} - z^{-2} + z^{-3}}{(1-z^{-1})^2}$
--

$$X(z) = \frac{z^{-1}(1 - 2z^{-1} + z^{-2}) + 1 - z^{-1} + z^{-1}}{(1-z^{-1})^2}$$

8- 以下の図に示した、2次 IIR デジタルフィルタです。システムが安定となるためのrに関する必要十分条件を示せ。



安定: $|z_p| < 1$
 $|2r| < 1 \implies -\frac{1}{2} < r < \frac{1}{2}$

9- 次式を逆 Z 変換せよ。 $X(z) = \frac{z^{-1}}{(1-z^{-1})^2}$

$n \cdot u(nT) \rightarrow \frac{z^{-1}}{(1-z^{-1})^2}$

$x(nT-T) \rightarrow z^{-1} X(z)$

$x(n) = n \cdot u(nT-T)$

$n \cdot u(nT-T) \leftarrow \frac{z^{-1} \cdot z^{-1}}{(1-z^{-1})^2}$

10- 次の差分方程式は、ある離散時間線形時不変システム(IIR デジタルフィルタ)の入出力関係を表している。

$y(nT) = x(nT) + 0.5y(nT-T)$

Z 変換を利用して、デジタルフィルタのインパルス応答 $h(n)$ を求めよ。

$Y(z) = X(z) + 0.5z^{-1}Y(z)$

$H(z) = \frac{1}{1-0.5z^{-1}}$

$h(n) = 0.5^n u(n)$

$a^n \rightarrow \frac{1}{1-az^{-1}}$

$h(n) = 0.5^n u(n)$